

К постановке вариационной задачи (для систем с диссипацией).

Как известно, при решении задач вариационного исчисления (и лагранжовой механики) функцию, представляющую собой решение задачи, варьируют, то-есть прибавляют к ней некую другую функцию, домноженную на числовой параметр (считающийся малым), и далее смотрят, как это добавление влияет на интеграл, экстремум которого ищется. Я ни в одной книге не видел конкретизации этой добавочной функции и считаю, что любопытно было бы придать ей какой-нибудь определенный вид и произвести вычисления. Пусть читатель пока наберется терпения – предложения, составляющие суть этой статьи, последуют дальше.

Приведем какой-нибудь простейший пример (чтоб не запутаться в громоздких вычислениях). Пусть действие (мы оперируем терминами классической механики) представляет собой такую величину:

$$S_0 = \int_0^{\tau} \frac{\dot{y}}{2} dt$$

Этому действию соответствует свободное движение частицы (с единичной массой). Это движение можно записать так:

$$y = Y_0 + vt$$

Добавку представим в таком виде

$$y_2 = \frac{4}{\tau^2} \left(t - \frac{\tau}{2}\right)^2 - 1$$

Эта добавка, как видно, зануляется на концах интервала интегрирования.

Прибавим к решению эту добавку, домноженную на малый параметр α .

$$y + \alpha y_2 = Y_0 + vt + \frac{4}{\tau^2} \left(t - \frac{\tau}{2}\right)^2 \alpha - \alpha$$

Теперь вычислим скорость (то-есть найдем производную этого выражения):

$$(y + \alpha y_2)' = v + \frac{8\alpha}{\tau^2} \left(t - \frac{\tau}{2}\right) = v + \frac{8\alpha}{\tau^2} t - \frac{4\alpha}{\tau}$$

Возведем теперь получившуюся скорость в квадрат.

$$((y + \alpha y_2)')^2 = \left(v - \frac{4\alpha}{\tau} + \frac{8\alpha}{\tau^2} t\right)^2 = \left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right)^2 + \frac{16\alpha}{\tau^2} t \left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right) + 64 \frac{\alpha^2 t^2}{\tau^4}$$

Теперь проинтегрируем это выражение, чтоб вычислить действие.

$$\begin{aligned} & \int_0^{\tau} \frac{\left[\left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right)^2 + \frac{16\alpha}{\tau^2} t \left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right) + 64 \frac{\alpha^2 t^2}{\tau^4}\right]}{2} dt = \\ & = \frac{1}{2} \left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right)^2 t \Big|_0^{\tau} + \frac{1}{2} \frac{16\alpha}{\tau^2} \left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right) \frac{t^2}{2} \Big|_0^{\tau} + \frac{1}{2} 64 \frac{\alpha^2 t^3}{3\tau^4} \Big|_0^{\tau} = \\ & = \frac{1}{2} \left[\left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right)^2 \tau + \frac{8\alpha}{\tau^2} \left(v - \frac{4\alpha}{\tau}\right) \tau^2 + 64 \frac{\alpha^2 \tau^3}{3\tau^4}\right] = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{2} \left[\left(v - \frac{4\alpha}{\tau} \right) \left(\tau v - \frac{4\alpha}{\tau} \right) + 8\alpha \right] + 64 \frac{\alpha^2}{3\tau} = \\
&= \frac{1}{2} \left[\tau v^2 - \frac{16\alpha^2}{\tau^2} \right] + 64 \frac{\alpha^2}{3\tau} = \frac{1}{2} \left[\tau v^2 + \frac{\alpha^2}{\tau} \left(\frac{64}{3} - 16 \right) \right]
\end{aligned}$$

Ничего удивительного, все вышло так, как мы и ожидали. Действие оказалось функцией малого параметра α . Членов, пропорциональных первой степени этого параметра, в конечном выражении не оказалось. Мы получили квадратичную зависимость действия от α . При нулевом же значении параметра мы имеем минимум.

Можно ли найти еще более простую добавочную функцию? Можно, но она уже будет не гладкой, а «ломаной», составленной из двух отрезков прямых. Запишем ее с помощью ступенчатых функций.

$$y_3 = t h\left(-t + \frac{\tau}{2}\right) + (-t + \tau) h\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

Ее производная:

$$y_3' = h\left(-t + \frac{\tau}{2}\right) - h\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

Прибавим теперь к решению эту более простую добавку, тоже домноженную на малый параметр α .

$$y + \alpha y_3 = Y_0 + vt + \alpha t h\left(-t + \frac{\tau}{2}\right) + \alpha(-t + \tau) h\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

Теперь вычислим скорость:

$$(y + \alpha y_3)' = v + \alpha h\left(-t + \frac{\tau}{2}\right) - \alpha h\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

Возведем скорость в квадрат:

$$((y + \alpha y_3)')^2 = \begin{cases} (v + \alpha)^2, & t < \frac{\tau}{2} \\ (v - \alpha)^2, & t > \frac{\tau}{2} \end{cases}$$

Теперь найдем действие (проинтегрируем).

$$\begin{aligned}
\int_0^{\tau} \frac{(y + \alpha y_3)'^2}{2} dt &= \int_0^{\frac{\tau}{2}} \frac{[v^2 + 2\alpha v + \alpha^2]}{2} dt + \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} \frac{[v^2 - 2\alpha v + \alpha^2]}{2} dt = \\
&= \frac{1}{2} \left[(v^2 + 2\alpha v + \alpha^2) \frac{\tau}{2} + (v^2 - 2\alpha v + \alpha^2) \frac{\tau}{2} \right] = v^2 \frac{\tau}{2} + \alpha^2 \frac{\tau}{2}
\end{aligned}$$

Имеем аналогичный результат – члены, пропорциональные первой степени малого параметра, сокращаются, на выходе имеем квадратичную зависимость от параметра.

Теперь приступим к основной «изюминке» этой статьи. Возьмем функцию, соответствующую движению частицы в среде с трением.

$$y = -\frac{V_0}{\gamma} e^{-\gamma t} + Y_0$$

Ее производная:

$$y' = V_0 e^{-\gamma t}$$

Такая функция y является решением дифференциального уравнения

$$y'' + \gamma y' = 0$$

Это уравнение с диссипацией, к уравнениям такого вида не принято применять вариационный подход (через лагранжиан). Но мы попробуем все-таки рассмотреть функционал вот такого вида (также назовем его «действием»):

$$S_0 = \int_0^{\tau} \left(\frac{\dot{y}(t)}{2} - \gamma \dot{y}(t) y \right) dt$$

Обращу внимание на важную деталь – «у» мы будем считать просто параметром, то-есть не будем подставлять вместо него решение, зависящее от времени. Но «варьировать» его, тем не менее, будем. Итак, «у» - это параметр, а производная от у – это функция, зависящая от времени (вместо этой самой производной от у мы при вычислениях будем подставлять производную решения).

Выпишем значение проварьированной функции у:

$$y + \alpha y_3 = y + \alpha t h\left(-t + \frac{\tau}{2}\right) + \alpha\left(-t + \tau\right) h\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

Мы применяем здесь функцию-добавку в более простом виде (с целью минимизации вычислений). Повторюсь – конкретное решение вместо «у» не подставляем!

Теперь выпишем значение для проварьированной скорости:

$$(y + \alpha y_3)' = V_0 e^{-\gamma t} + \alpha h\left(-t + \frac{\tau}{2}\right) - \alpha h\left(t - \frac{\tau}{2}\right)$$

Возведем проварьированную скорость в квадрат:

$$\begin{aligned} ((y(t) + \alpha y_3)')^2 &= \begin{cases} (V_0 e^{-\gamma t} + \alpha)^2, & t < \frac{\tau}{2} \\ (V_0 e^{-\gamma t} - \alpha)^2, & t > \frac{\tau}{2} \end{cases} = \\ &= \begin{cases} V_0^2 e^{-2\gamma t} + 2V_0 e^{-\gamma t} \alpha + \alpha^2, & t < \frac{\tau}{2} \\ V_0^2 e^{-2\gamma t} - 2V_0 e^{-\gamma t} \alpha + \alpha^2, & t > \frac{\tau}{2} \end{cases} \end{aligned}$$

Для меньшей громоздкости текста сперва найдем интеграл от первого слагаемого действия. Приступим к интегрированию.

$$\begin{aligned} \int_0^{\tau} \frac{(y + \alpha y_3)^2}{2} dt &= \int_0^{\tau} \frac{((y(t) + \alpha y_3)')^2}{2} dt = \\ &= \int_0^{\frac{\tau}{2}} \frac{[V_0^2 e^{-2\gamma t} + 2V_0 e^{-\gamma t} \alpha + \alpha^2]}{2} dt + \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} \frac{[V_0^2 e^{-2\gamma t} - 2V_0 e^{-\gamma t} \alpha + \alpha^2]}{2} dt = \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{V_0^2 e^{-2\gamma t}}{(-2\gamma)} \Big|_0^{\frac{\tau}{2}} + \frac{2\alpha V_0 e^{-\gamma t}}{(-\gamma)} \Big|_0^{\frac{\tau}{2}} + \frac{1}{2} \alpha^2 t \Big|_0^{\frac{\tau}{2}} \right] + \\ &+ \frac{1}{2} \left[\frac{V_0^2 e^{-2\gamma t}}{(-2\gamma)} \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} - \frac{2\alpha V_0 e^{-\gamma t}}{(-\gamma)} \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} + \frac{1}{2} \alpha^2 t \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} \right] = \\ &= \frac{V_0^2 (e^{-\gamma \tau} - 1)}{(-4\gamma)} - \frac{\alpha V_0 (e^{-\gamma \frac{\tau}{2}} - 1)}{\gamma} + \frac{\alpha^2 \tau}{2} + \\ &+ \frac{V_0^2 (e^{-2\gamma \tau} - e^{-\gamma \tau})}{(-4\gamma)} + \frac{\alpha V_0 (e^{-\gamma \tau} - e^{-\gamma \frac{\tau}{2}})}{\gamma} \end{aligned}$$

Теперь займемся вторым слагаемым нашего действия (потом мы это второе слагаемое вычтем из первого).

$$\gamma(y + \alpha y_3)(y(t) + \alpha y_3)' = \begin{cases} (y + \alpha t)(V_0 e^{-\gamma t} + \alpha), & t < \frac{\tau}{2} \\ (y - \alpha t + \alpha \tau)(V_0 e^{-\gamma t} - \alpha), & t > \frac{\tau}{2} \end{cases} =$$

$$= \begin{cases} yV_0 e^{-\gamma t} + \alpha t V_0 e^{-\gamma t} + y\alpha + \alpha^2 t, & t < \frac{\tau}{2} \\ yV_0 e^{-\gamma t} - \alpha t V_0 e^{-\gamma t} - y\alpha + \alpha^2 t + \alpha \tau V_0 e^{-\gamma t} - \alpha^2 \tau, & t > \frac{\tau}{2} \end{cases}$$

Проинтегрируем.

$$\begin{aligned} \gamma \int_0^{\tau} (y + \alpha y_3)(y(t) + \alpha y_3)' dt &= \gamma \mathcal{W}_0 y \int_0^{\frac{\tau}{2}} e^{-\gamma t} dt + \gamma \alpha V_0 \int_0^{\frac{\tau}{2}} t e^{-\gamma t} dt + \gamma \alpha y \int_0^{\frac{\tau}{2}} dt + \gamma \alpha^2 \int_0^{\frac{\tau}{2}} t dt + \\ &+ \gamma \mathcal{W}_0 y \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} e^{-\gamma t} dt - \gamma \alpha V_0 \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} t e^{-\gamma t} dt - \gamma \alpha y \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} dt + \gamma \alpha^2 \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} t dt + \gamma \alpha \tau V_0 \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} e^{-\gamma t} dt - \gamma \alpha^2 \tau \int_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} dt = \\ &= \frac{\gamma \mathcal{W}_0 y e^{-\gamma t}}{-\gamma} \Big|_0^{\frac{\tau}{2}} + \gamma \alpha V_0 \left[\frac{-t e^{-\gamma t}}{\gamma} - \frac{e^{-\gamma t}}{\gamma^2} \right] \Big|_0^{\frac{\tau}{2}} + \gamma \alpha^2 \frac{t^2}{2} \Big|_0^{\frac{\tau}{2}} + \\ &+ \frac{\gamma \mathcal{W}_0 y e^{-\gamma t}}{-\gamma} \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} - \gamma \alpha V_0 \left[\frac{-t e^{-\gamma t}}{\gamma} - \frac{e^{-\gamma t}}{\gamma^2} \right] \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} + \gamma \alpha^2 \frac{t^2}{2} \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} + \frac{\gamma \alpha \tau V_0 e^{-\gamma t}}{-\gamma} \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} - \gamma \alpha^2 \tau t \Big|_{\frac{\tau}{2}}^{\tau} = \\ &= \frac{\gamma \mathcal{W}_0 y}{-\gamma} [e^{-\gamma \frac{\tau}{2}} - 1 + e^{-\gamma \tau} - e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}] + \gamma \alpha V_0 \left[\frac{-\tau e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{2\gamma} - \frac{e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{\gamma^2} + \frac{1}{\gamma^2} \right] - \\ &- \gamma \alpha V_0 \left[\frac{-\tau e^{-\gamma \tau}}{\gamma} - \frac{e^{-\gamma \tau}}{\gamma^2} + \frac{\tau e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{2\gamma} + \frac{e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{\gamma^2} \right] + \frac{1}{2} \gamma \alpha^2 \left[\frac{\tau^2}{4} + \tau^2 - \frac{\tau^2}{4} \right] + \\ &+ \frac{\gamma \alpha \tau V_0}{-\gamma} [e^{-\gamma \tau} - e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}] - \gamma \alpha^2 \tau \frac{\tau}{2} = \\ &= \frac{\gamma \mathcal{W}_0 y}{-\gamma} [e^{-\gamma \tau} - 1] + \frac{\gamma \alpha^2}{2} \tau^2 - \frac{\gamma \alpha^2}{2} \tau^2 + \\ &+ \alpha V_0 \left[\frac{-\tau e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{2} - \frac{e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{\gamma} + \frac{1}{\gamma} + \tau e^{-\gamma \tau} + \frac{e^{-\gamma \tau}}{\gamma} - \frac{\tau e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{2} - \frac{e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}}{\gamma} \right] + \\ &+ \alpha V_0 [-\tau e^{-\gamma \tau} + \tau e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}] = \\ &= -y V_0 [e^{-\gamma \tau} - 1] + \frac{\alpha V_0}{\gamma} [1 + e^{-\gamma \tau} - 2e^{-\gamma \frac{\tau}{2}}] \end{aligned}$$

Теперь произведем вычитание результатов интегрирования, чтоб получить полное действие (проварьированное).

$$\begin{aligned} & \frac{V_0^2(e^{-\gamma\tau} - 1)}{(-4\gamma)} - \frac{\alpha V_0(e^{-\frac{\gamma\tau}{2}} - 1)}{\gamma} + \frac{\alpha^2\tau}{2} + \frac{V_0^2(e^{-2\gamma\tau} - e^{-\gamma\tau})}{(-4\gamma)} + \frac{\alpha V_0(e^{-\gamma\tau} - e^{-\frac{\gamma\tau}{2}})}{\gamma} + \\ & + yV_0(e^{-\gamma\tau} - 1) - \frac{\alpha V_0}{\gamma}(1 + e^{-\gamma\tau} - 2e^{-\frac{\gamma\tau}{2}}) = \\ & = \frac{V_0^2(e^{-2\gamma\tau} - 1)}{(-4\gamma)} + \frac{\alpha^2\tau}{2} + yV_0(e^{-\gamma\tau} - 1) \end{aligned}$$

Видно, что получился аналогичный результат – члены, пропорциональные первой степени параметра, сократились.

Теперь произведем варьирование действия в общем виде. Обращаю ваше внимание – и постановка задачи, и ход ее решения имеют отличия от вариантов, излагаемых в книгах по аналитической механике.

$$S_0 = \int_{t_1}^{t_2} L(t, \vec{r}, \dot{\vec{r}}(t)) dt$$

Здесь, в отличие от общепринятого определения действия в аналитической механике, \vec{r} считается просто параметром (не зависящим от времени). Скорость же $\dot{\vec{r}}$ считается функцией времени (здесь все как обычно). Мы будем искать экстремум действия и по параметру-координате, и по функции-скорости. Но обращаю внимание на важные моменты:

1. Приращение (вариация) не зависящего от времени вектор-параметра \vec{r} считается величиной, зависящей от времени.

2. Приращения скорости и параметра-координаты не являются независимыми друг от друга. Как же они связаны друг с другом? Самым естественным способом – вариация скорости есть производная по времени от вариации координаты.

Приращение координаты считаем обращающимся в нуль на границах интервала интегрирования (как обычно).

$$\delta\vec{r}(t_1) = \delta\vec{r}(t_2) = 0$$

Вычислим вариацию действия.

$$\delta S_0 = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial \vec{r}} \delta\vec{r} + \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \delta\dot{\vec{r}} \right) dt$$

Это выражение зависит от вариаций координаты и скорости. Но эти вариации связаны друг с другом. Хотелось бы привести все к зависимости от вариации одного вида. Для этого поинтересуемся вопросом – чему равен дифференциал такой величины:

$$\frac{\partial L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}(t), t)}{\partial \dot{\vec{r}}} \delta\vec{r}(t) = \bar{R} \delta\vec{r}(t)$$

Обращаю внимание - \vec{r} есть параметр не зависящий от времени, так что при нахождении производной по времени от величины \bar{R} (обобщенного импульса) дифференцировать по координате не нужно.

$$\begin{aligned} d\left(\frac{\partial L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}(t), t)}{\partial \dot{\vec{r}}}\right) \delta\vec{r}(t) &= d(\bar{R}(\vec{r}, \dot{\vec{r}}(t), t) \delta\vec{r}(t)) = \delta\vec{r} d\bar{R} + \bar{R} d\delta\vec{r}(t) = \\ &= \delta\vec{r} \frac{d\bar{R}}{dt} dt + \bar{R} \frac{d\delta\vec{r}(t)}{dt} dt \end{aligned}$$

Особый характер производной по времени от обобщенного импульса отмечен с помощью значка «тильда» над «d».

Так как только что записанный дифференциал тривиально интегрируется и обращается в ноль (так как вариация координаты обращается в ноль на концах интервала), можно записать:

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \delta \dot{\vec{r}} = -\frac{\tilde{d}}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \right) \delta \vec{r}$$

И выражение для вариации действия приобретает такой вид:

$$\delta S_0 = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial \vec{r}} \delta \vec{r} - \frac{\tilde{d}}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \right) \delta \vec{r} \right) dt = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial \vec{r}} \delta \vec{r} - \frac{\tilde{d}}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \right) \right) \delta \vec{r} dt$$

Условием экстремальности действия (т.е. обращения вариации в ноль для любых приращений $\delta \vec{r}$) будет равенство нулю выражения в скобках:

$$\frac{\tilde{d}}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \right) - \frac{\partial L}{\partial \vec{r}} = 0$$

От обычных уравнений Лагранжа полученные уравнения отличаются только значком «тильда» над производной по времени. Запишем аналитическое выражение для такой производной:

$$\frac{\tilde{d}(\dots)}{dt} = \frac{d(\dots)}{dt} - \left(\vec{v} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right) (\dots)$$

На этом, пожалуй, все. С помощью таких обобщенных уравнений Лагранжа можно учесть диссипацию (как мы это уже фактически сделали – см. выше).

Список литературы:

- 1) Голдстейн «Классическая механика», М. «Наука» 1975
- 2) Ландау, Лифшиц «Механика», М. «Наука» 1988